



### **Nomina Responsabile Unico del Procedimento**

Procedura negoziata sotto soglia comunitaria, ai sensi dell'art. 36, comma 2, lett. B del D. Lgs. 50/2016, per l'affidamento della fornitura di sonar per installazione su AUV (Autonomous Underwater Vehicle).

**Decreto n.198/2019**

Torino 04.02.2019

### **LA DIRETTRICE GENERALE**

#### **Premesso che**

- Il Politecnico di Torino, ed in particolare il Dipartimento di Scienza Applicata e Tecnologia – DISAT –, con la seguente richiesta, richiede l'acquisto di un sonar per installazione su AUV (Autonomous Underwater Vehicle), necessario per l'attività di progetto del gruppo di ricerca Materials and Processes for Micro and Nanotechnologies (MP4MNT) del DISAT, con particolare riferimento al contratto di ricerca (Accordo MISE 2017) di cui DISAT è capofila con il Ministero dello Sviluppo Economico, che prevede fra i diversi punti attività di ricerca volte alla valutazione della subsidenza a fondo mare in prossimità di impianti oil&gas offshore attraverso la misura della batimetria con sistemi sonar montati su AUV, l'elaborazione dei dati acquisiti e il confronto delle misure con dati indipendenti e con i risultati dei modelli previsionali.

Tali attività rappresentano la naturale prosecuzione di precedenti sviluppi sperimentali condotti per il MISE (Accordo MISE 2016, con capofila DIATI) che prevedevano la progettazione e la realizzazione di una piattaforma sensoristica per la raccolta ed analisi in situ di campioni di acque: a tali scopi sono stati acquisiti veicoli sottomarini autonomi, (nel seguito Autonomous Underwater Vehicle - AUV), ossia robot che operano in acqua e in grado di portare a termine delle missioni in maniera autonoma; tali veicoli sono stati dotati di piattaforma sensoristica con importanti sottosistemi elettronici e meccanici sviluppati appositamente ed esclusivamente per gli scopi progettuali. In relazione alle attività di cui all'Accordo MISE 2017 si rende necessario *"implementare sui prototipi di AUV, completi di piattaforma sensoristica (modulo payload) un sensore dedicato che implementi la tecnologia multibeam M.B.E.S. (Multi Beam Eco Sounding). Tale tecnica permette un'acquisizione continua di una vasta area, grazie all'elevato numero di onde acustiche propagate simultaneamente. È possibile ottenere elevati risoluzioni, indagando range di profondità di media distanza, integrando i dati con un segnale GPS. Risulta inoltre fondamentale l'utilizzo di strumenti accessori di moto, e i Sub-Bottom profilers"*.

#### **Considerato che**

- è interesse del dipartimento DISAT avviare una procedura per l'affidamento della fornitura di un sonar per installazione su AUV (Autonomous Underwater Vehicle) il cui valore è indicativamente stimato in € 180.000,00;
- in riferimento all'oggetto e all'importo dell'affidamento si rende necessario nominare un soggetto che assuma il ruolo e le funzioni di RUP, in possesso di competenze professionali adeguate in relazione ai compiti per cui è nominato.

#### **Valutati**

- i requisiti di professionalità e competenza richiesti dal ruolo, si individua nel **Prof. Paolo Fino** il soggetto idoneo allo svolgimento delle funzioni e dei compiti di Responsabile Unico del Procedimento, che sarà supportato dalle strutture dell'Area AQUA nello svolgimento degli adempimenti amministrativi di relativa competenza.

#### **Visti**

- il Decreto Legislativo 18 aprile 2016, n. 50 e s.m.i.;
- la Legge 241/90 e s.m.i.;
- lo Statuto del Politecnico di Torino, emanato con D.R. n. 418 del 29.11.2011;

#### **Politecnico di Torino**

Corso Duca degli Abruzzi, 24 – 10129 Torino – Italia

tel: +39 011.090.6333 fax: +39 011.19745022

[direttrice.generale@polito.it](mailto:direttrice.generale@polito.it) [www.polito.it/ateneo/organizzazione/organi/direttore.php](http://www.polito.it/ateneo/organizzazione/organi/direttore.php)

\\serverone\aree\uffici\COA\Area PSA\\_Cottimi fiduciari\DIPARTIMENTI\2019\DISAT\2019\_02\_04\_FA\_Sonar per AUV



- il Regolamento Generale per l'Amministrazione e la contabilità del Politecnico di Torino (in particolare - l'art. 62, comma 2 lett. a), emanato con DR 218 del 03/06/2013;
- Le linee Guida n. 3 dell'Anac, di attuazione del D.Lgs. 18 aprile 2016, n. 50, recanti disposizioni in materia di "Nomina, ruolo e compiti del responsabile unico del procedimento per l'affidamento di appalti e concessioni";
- Il DDG 238/2016 del 29.04.2016 recante "Ridefinizione assetto organizzativo dell'Area Approvvigionamento Beni e Servizi (AQUI)"

**DECRETA**

1. di nominare quale Responsabile Unico del Procedimento il **Prof. Paolo Fino**, soggetto ritenuto idoneo allo svolgimento delle funzioni e dei compiti di Responsabile unico del Procedimento per l'affidamento di cui trattasi. Nello svolgimento degli adempimenti amministrativi di relativa competenza, il **Prof. Paolo Fino** sarà supportato dalle strutture dell'Area AQUI.

**IL DIRETTORE GENERALE**  
**- dott.ssa Ilaria ADAMO -**

A handwritten signature in blue ink, appearing to be 'P. Fino'.